INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT

Partial English Translation of JP9-16503

5

10

Numeral (1) denotes a female joint. This female joint (1) has a shape similar to an assembly of four circular rings of differing diameters engaged with each other. At the leading end of the joint, there are formed three pawl receivers (2) for receiving pawls engaged therein, and between adjacent pawl receivers (2), there is formed a pawl hole (17) for receiving a pawl of a male joint (7). The inner peripheral face of the pawl receiver (2) is formed concave as a pawl stopper (16) having an inclined face at one end thereof. The height of the pawl stopper (16) is set slightly shorter than the height of the other end. Numeral (3) denotes a guide flange. This guide flange (3) has an inner diameter which is larger than an outer diameter of the male joint (7) cylinder. Numeral (5) denotes a a cylindrical packing press formed by extending a portion of the female joint (1) cylinder. Within a gap formed between this packing press (5) and the guide flange (3), there is filled an annular packing (6) having an S-shaped cross section.

20

15

25

九九九 月月五

津山市月川町四十七番 連山市月川町四十七番 出市 顧 四十七番地 大田町 七十二番、 村田町 七十二番、 村田町 四十七番地 村田町 四十七番地 山 信 四

水

管

接

手

太

圓面ノ略解 實用新案ノ性質、作用及效果ノ要領 1<u>7</u> 手ノ 雄接手ハ雄接手ノ筒了ト操作環(8)及支持環(3)ョリ ス = ル四 シテ該「パッキング」押へ(5)ト誘導鍔(3)トノ間ノ空隙ニハ斷面S字狀ヲナセル軟質護謨ノ環狀「パッキング」(6)ヲ装塡ス 平面圖第六圖 鳄 ナル該爪受②ノ内側面 條 個ノ圓筒ヲ嵌合セルカ如キ形狀ヲナシ先端內面ハ三個 溝ヲ設ケ該溝ニ支持環(3)ヲ嵌合ス支持鍔ト支持環トノ間ニ雄接手ノ筒(7)ノ外周ヲ自由ニ囘動スルヤウ操作環(3)ヲ嵌裝シ操作 シテ雄接手ノ筒①ノ外徑ヨリモ稍大ナル內徑ヲ有セシム⑤ハ雌接手ノ筒①ノ一部ヲ延長シテ成レル筒形ノ「ハツキン 圖ハ本案全體 ハ支持環ノ斜面圖第七圖ハ操作環ノ縱斷面圖第八圖ハ雄接手ノ筒ノ縱斷面圖ナリ ハ凹狀ヲナシ ノ斜面圖第一圖ハ接合時ニ於ケル縱斷面圖第三圖ハ雌接手ノ縱斷面圖第四 本案ハ砲金叉ハ眞鍮ヲ主材料トシテ成ル水管接手ノ構造ニ係リ①ハ雌接手ニシテ互 而毛一 端ヲ傾斜面ヲ有スル爪止追ト 成ル雄接手ノ筒ワノ先端外面ニ支持鍔頂ヲ設ケ該支持鍔ト稍間隔ヲポキテ之ト平行 ノ爪受②ヲ形成ス各爪受闘ノ間隙ハ雄接手ノ爪⑫ヲ嵌入スル シ該爪止寇ノ高サヲ他端ノ高サヨリ幾分低カラシ 圖 八同上平面圖第五圖 半徑ヲ異 タメノ爪穴 3 =

環

部

外徑ヲ大ニシ斷面M字狀ヲナサシメ外周一

外周ヲ囘動スルャウナシ該爪⑫ノ外側

=

稍丸ミヲ

・持タシ

メ爪ノ機幅ハ爪受②ノ凹部

3 ŋ

æ 狹 カラ

3)

٨

丽

3/

ラ

蛇管上

連結ヲ確實ナ

一對ノ透孔延ヲ穿チテ蛇管ヲ緊結ス

مماز

備フ

帯ニ刻條①ヲ設ク操作環ノ他端ハ三個ノ爪②ヲ形成セシメ爪ノ先端ハ支持鍔①

ラ

Þ

メ雌雄兩接手ノ筒(1)了ノ外面ニ波形(2)ヲ形成シ且ッ各

許 局 發 T

側面トノ 本案ニ於テ雌接手!『パッキング』中央ノ角⑮ノ平面ト爪止⑯ノ頂點ノ平面トノ距離⑥ハ雄接手ノ筒⑦ノ先端ノ平面ト操作環ノ爪⑬ノ 距離区ヨリモ幾分短ク又雌接手ノ先端ノ平面ト誘導鍔③ノ中央ノ平面トノ距離区ハ雄接手ノ先端ノ平面ト支持鍔辺ノ側面ト

ノ距離(3)ニ等シキャウ設計セラレタルヲ特徴トス

水スレ 非サレハ絕對ニ離脱スルコトナシ此ノ場合雄接手ノ筒[7]ノ先端ト「パツキング」ノ角電ノ面上ニハ少シク空隙ヲ生スルカ故ニ筒丙ニ通 頂點ヲ過キリ爪受包ノ底部ニ嵌合シ「パツキング」ノ角⑮ノ面ノ及ホス「スプリング」ノ作用ニョリ前記ト反對ノ動作ニョリテ取外スニ 先端ハ「パッキング」ノ角⑮ノ面上ニ密着ス更ニ稍强力ヲ加ヘテ押付ケナカラ操作環(๑)ヲ少シク右ニ廻轉スレハ爪⑫ハ容易ニ爪止⑯ノ 本案ハ雄接手ノ爪⑫ノ先端外側ニ稍丸ミヲ持タシメタルニョリ操作環ノ刻條①部ヲ持チ筒⑦ノ先端ヲ雌接手ニ挿入スレハ筒躗ノ先端 自ラ誘導鍔③ニ嵌合スルカ故ニ兩接手嵌合ノ中心ヲ誤ルコトナク更ニ操作環②ヲ同動シテ爪⑫ヲ爪穴豇ヲ通シテ嵌入スレハ筒ワノ ハ强力ナル水壓ハ此ノ空隙ヲ通シ「バッキング」ノ空隙⑫ニ强壓力ヲ及ホシ「バッキング」⑤ノ壁ヲ兩接手ニ壓迫シ完全ニ漏水ヲ

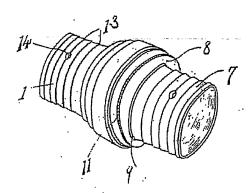
全體ノ長サヲ著シグ 本案い斯ク構成セラレ /短縮シ タルニ依り兩接手嵌合ノ中心ヲ誤ルコトナク尙ぉ嵌合部分ノ長サ及ヒ半徑ヲ著シク短縮スルコ トヲ得ル

防クコ

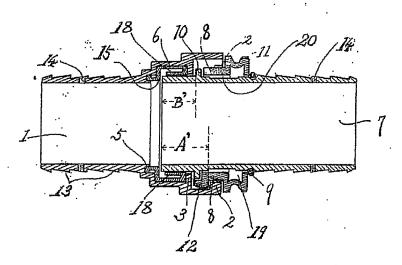
トヲ得

登録請求ノ範圍 ⑫ノ高サヲ他端ノ高サヨリ幾分低カラシメ各爪受②聞ノ間隙ヲ爪⑫ヲ挿入シ得ルヤウ爪穴辺トナシタル雌接手(1)上支持鍔廹ヲ有スル 環狀「パッキン 輕減シ得ル等ノ特徴ヲ有 雄接手ノ筒①ノ外周ヲ支持鍔⑪ニ接シテ自由ニ囘動スルヤウ操作環図ヲ嵌裝シ該操作環ノ一部ニ外面ニ稍丸ミヲ持チ支持鍔⑪ノ外周 ヲ囘動スルヤウ三個ノ爪⑫ヲ形成セシムヘクナシタル雄接手トヲ接合スヘクナシ雌接手ノ「パッキング」中央ノ角⑮ノ平面ト爪止⑫ノ 頂點ノ平面トノ距離でハ雄接手ノ筒ワノ先端ノ平面ト操作環ノ爪⑫ノ側面トノ距離でヨリモ幾分短ク叉雌接手ノ先端ノ平面ト誘導器 中央ノ平面 グ」(6)ヲ装塡シ先端ニ内側面凹狀ヲナセル三個ノ爪受②ヲ設ケ而モ該爪受②ノ一端ヲ傾斜面ヲ有スル 圖面ニ示ス如ク雄接手ノ筒⑦ノ外徑ヨリ稍大ナル內徑ヲ有スル誘導鍔③トビパツキング」押へ⑤トノ間ニ斷面♡字型ノ ŀ ノ距離①ハ雄接手ノ先端ノ平面ト支持鍔①ノ側面トノ距離②ニ等シキャウ構成シタル水管接手ノ構造 且ツ操作環内面ノ空隙②及支持環ト支持鍔トノ間ノ空隙②ヲ作リタルコトト相俟ツテ全體ノ重量ヲ極メテ . 爪止追トシ該爪止 カ故ニ

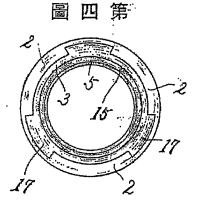
圖一第



圖二第



圖三第



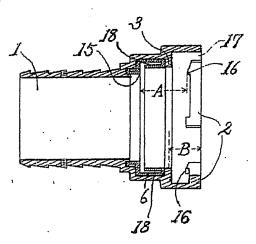
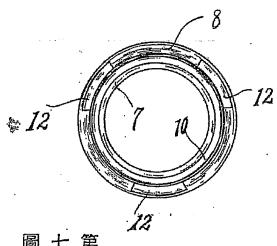
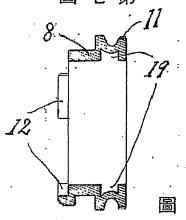


圖 五 第



圖七第



圖六第

